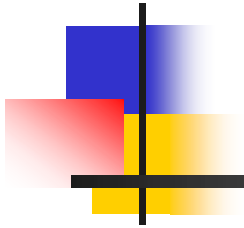


# ***MODELOS DE FUNCION DE TRANSFERENCIA***





## ***Motivación***

- *Definición de un modelo de Función de Transferencia: relación dinámica de una variable (OUTPUT) en función de otras (INPUTS)*
- **¿Por qué utilizar los modelos de Función de Transferencia si se dispone del Modelo Lineal General?**



# MLG *versus* FT

## ■ MLG

- Relación estática y predeterminada
- INPUT influye sobre OUTPUT
- Perturbaciones ruido blanco

## ■ FT

- Relación dinámica determinada por los datos
- Datos proporcionan esa información
- Perturbaciones pueden seguir cualquier modelo ARMA

**Economía es dinámica – Cambios en el INPUT se dejan sentir sobre el OUTPUT durante varios períodos hasta alcanzar de nuevo un equilibrio**



- **Utilidad de estos modelos**

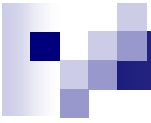
- **Etapas del análisis de FT**

- Identificación**

- Estimación**

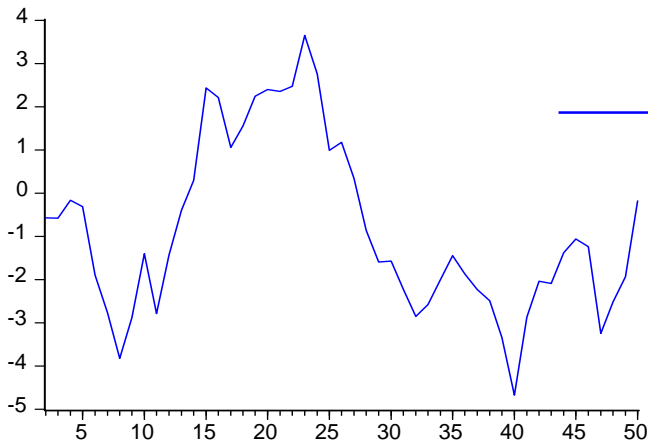
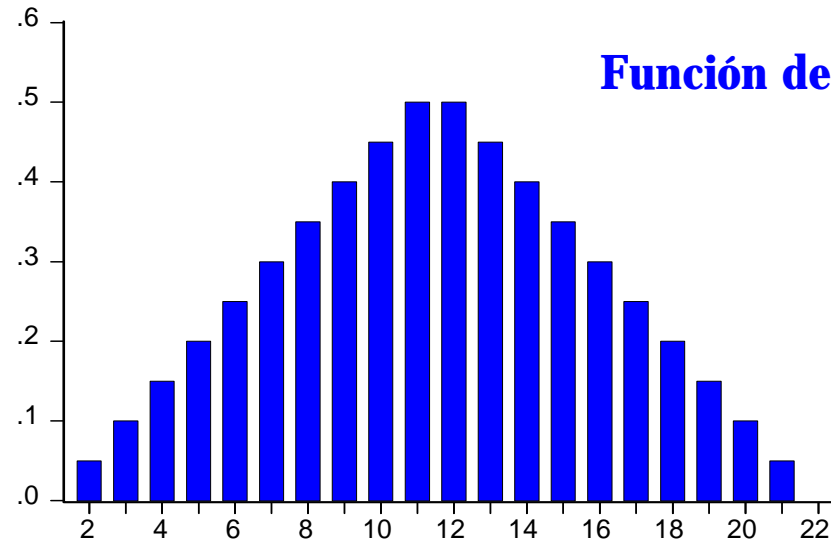
- Verificación**

- Predicción**

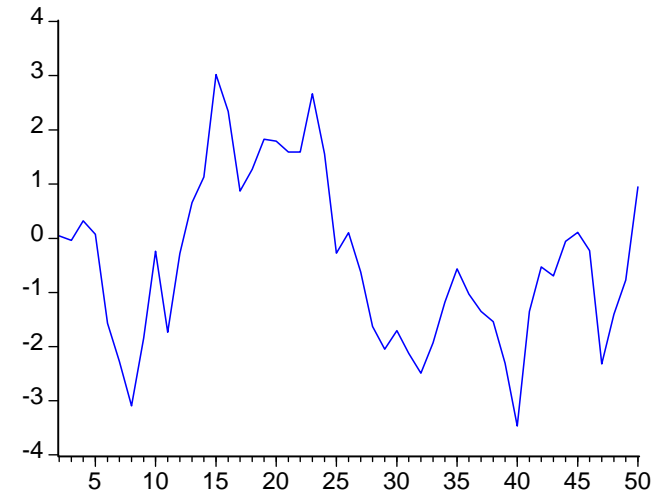


# Sistema Dinámico

Función de respuesta al impulso



Sistema Dinámico

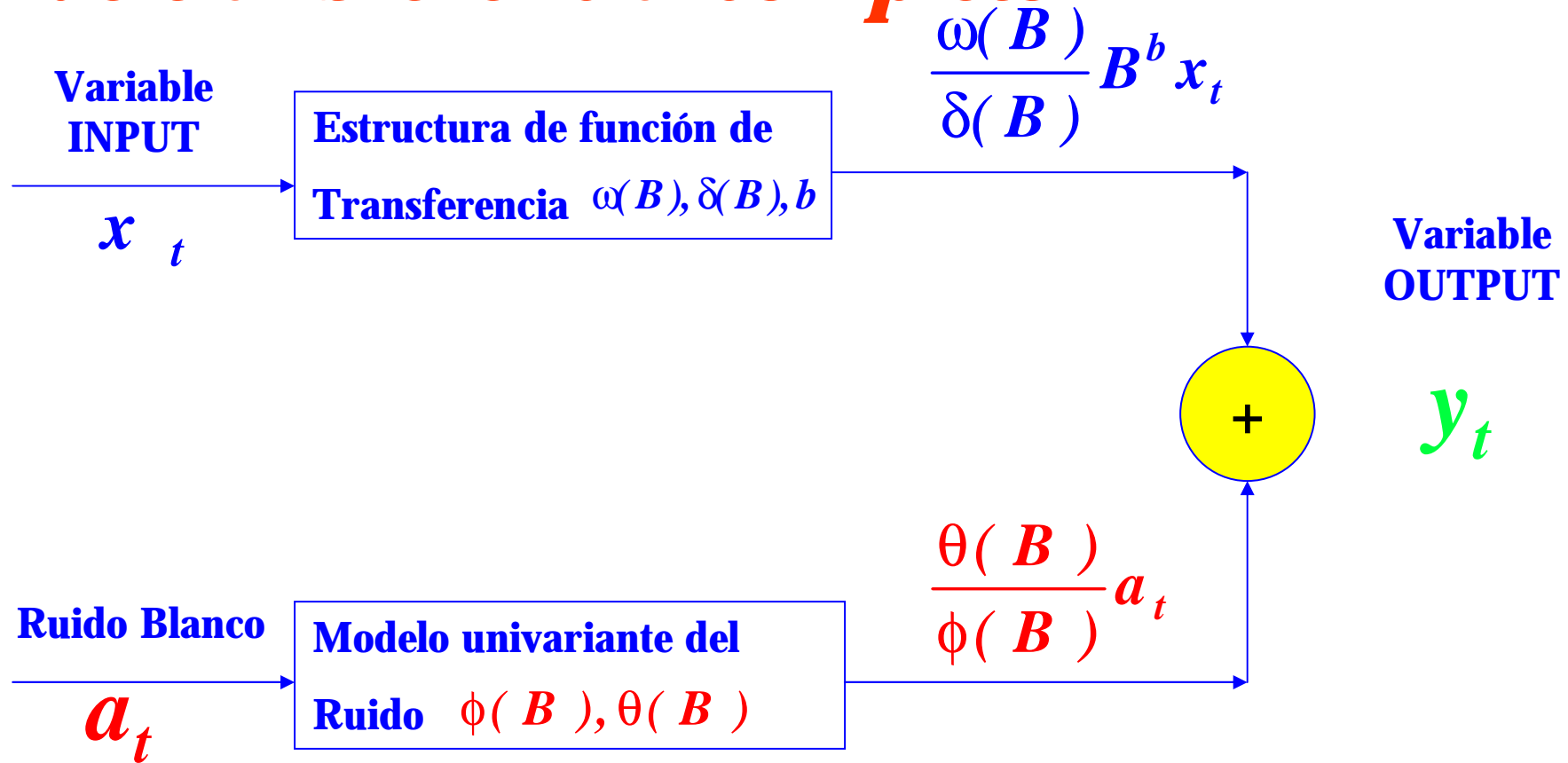


INPUT

OUTPUT

$$y_t = v(B)x_t + N_t$$

# Estructura de un modelo de función de transferencia completo



$$y_t = \frac{\omega(B)}{\delta(B)} B^b x_t + \frac{\theta(B)}{\phi(B)} a_t$$

# Ponderaciones resultantes de la relación

$$\delta(B)u(B) = \omega(B)B^b$$

$$u_j = \mathbf{0} \quad \text{para } j < b$$

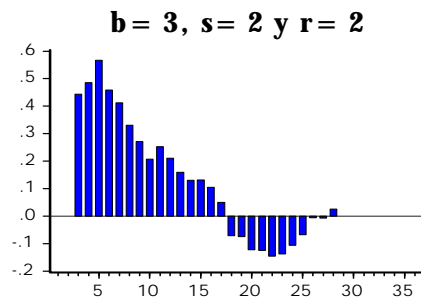
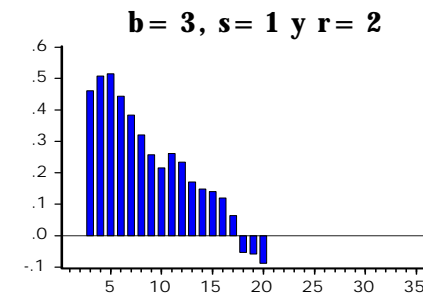
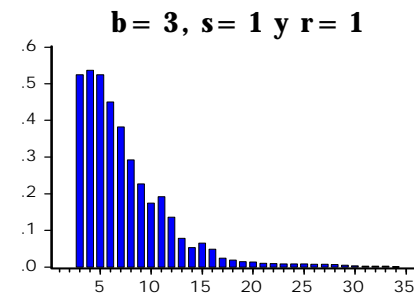
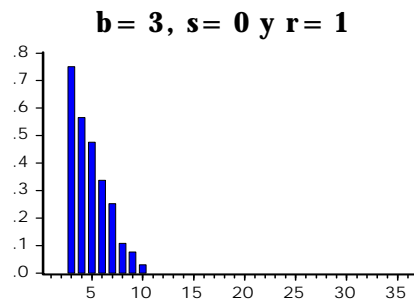
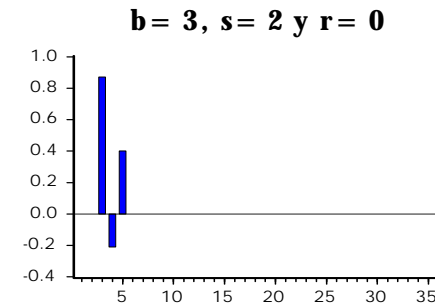
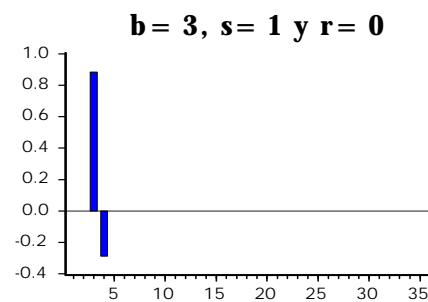
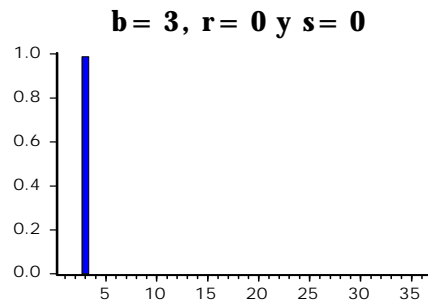
$$u_j = \delta_1 u_{j-1} + \dots + \delta_r u_{j-r} + \omega_0 \quad \text{para } j = b$$

$$u_j = \delta_1 u_{j-1} + \dots + \delta_r u_{j-r} - \omega_{j-b} \quad \text{para } j = b+1, \dots, b+s$$

$$u_j = \delta_1 u_{j-1} + \dots + \delta_r u_{j-r} \quad \text{para } j > b+s$$

# Esquemas de respuesta al impulso

## ■ Algunos esquemas de respuesta al impulso







# Pasos a seguir para identificar el modelo de Función de Transferencia

## 1.- Preblanquear el input

$$\phi_x(B)x_t = \theta_x(B)\alpha_t \Rightarrow \alpha_t = \frac{\phi_x(B)}{\theta_x(B)}x_t$$

## 2.- Aplicar el mismo filtro al output

$$\phi_x(B)y_t = \theta_x(B)\beta_t \Rightarrow \beta_t = \frac{\phi_x(B)}{\theta_x(B)}y_t$$

## 3.- Calcular la Función de Correlación cruzada entre los dos ruidos

$$\hat{v}_j = \frac{\hat{\sigma}_\beta}{\hat{\sigma}_\alpha} \hat{\rho}_{\beta\alpha}(j)$$

#### 4.- Identificar los órdenes b, r y s

$$\hat{v}(B) = \frac{\hat{\omega}(B)}{\hat{\delta}(B)} B^b$$

#### 5.- Identificar el modelo del ruido a partir de una primera estimación del modelo de FT

$$\hat{N}_t = y_t - \hat{v}(B)x_t \Rightarrow \hat{N}_t = \frac{\theta(B)}{\phi(B)} a_t$$

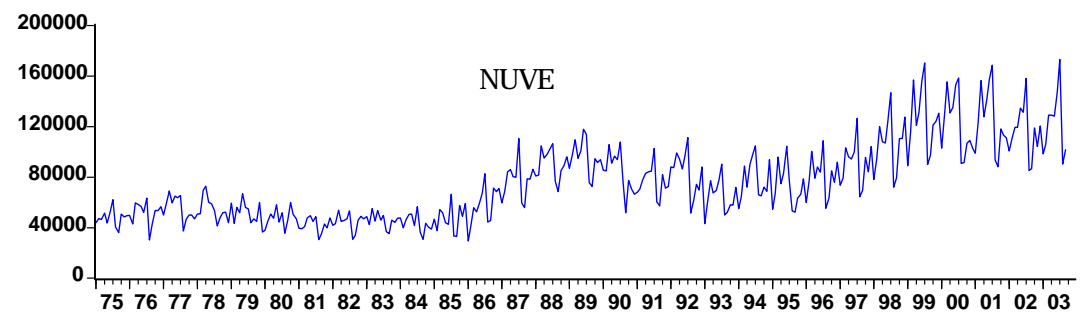
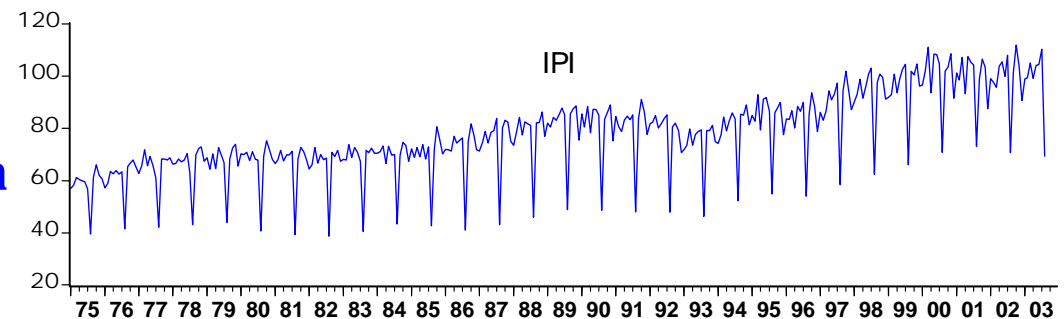
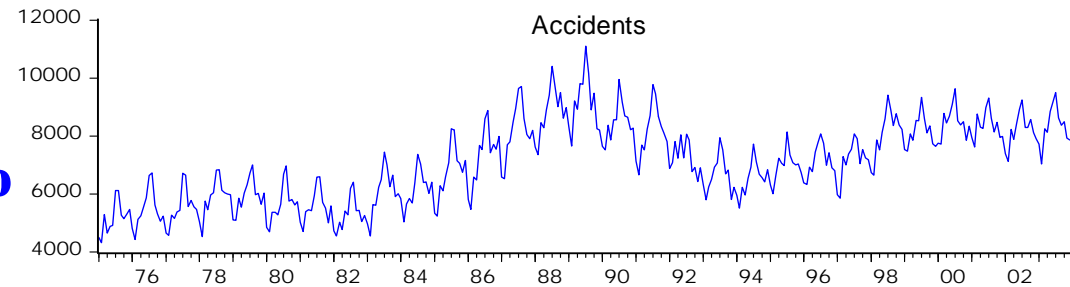
#### 6.- Estimar todo el modelo conjuntamente

$$y_t = \frac{\hat{\omega}(B)}{\hat{\delta}(B)} B^b x_t + \frac{\hat{\theta}(B)}{\hat{\phi}(B)} a_t$$

**Comentarios:** Input y output deben ser estacionarias y se preblanquea el input y se aplica el mismo filtro al output

# Ejemplo

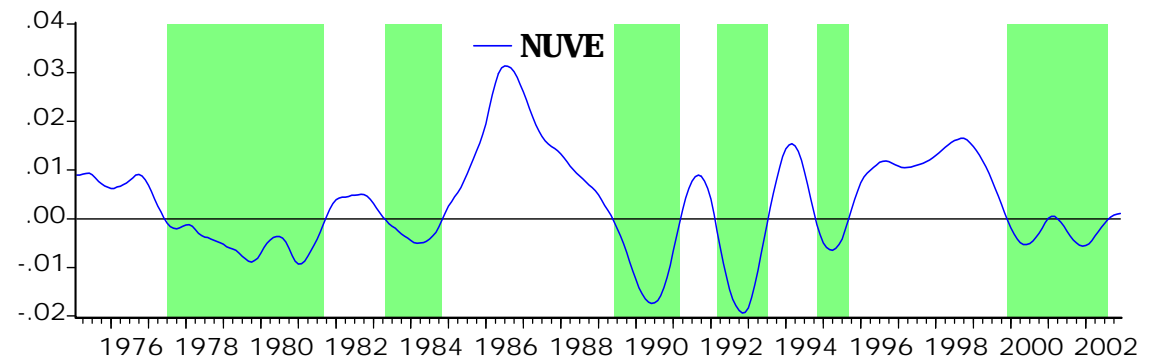
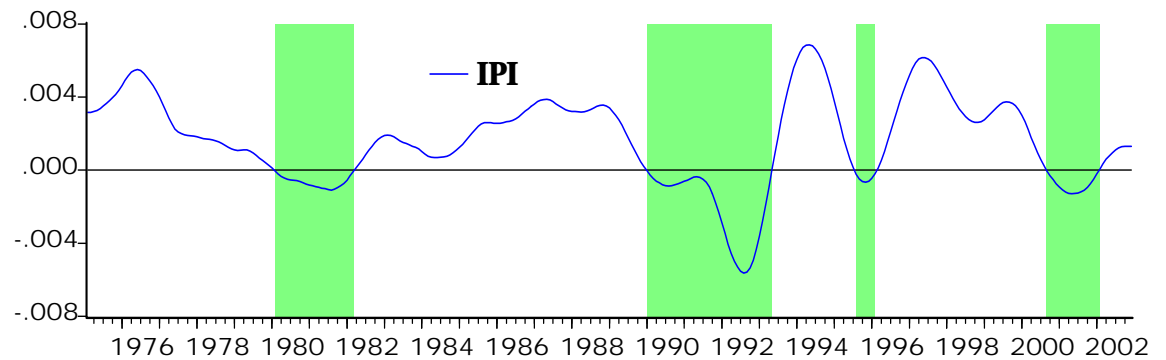
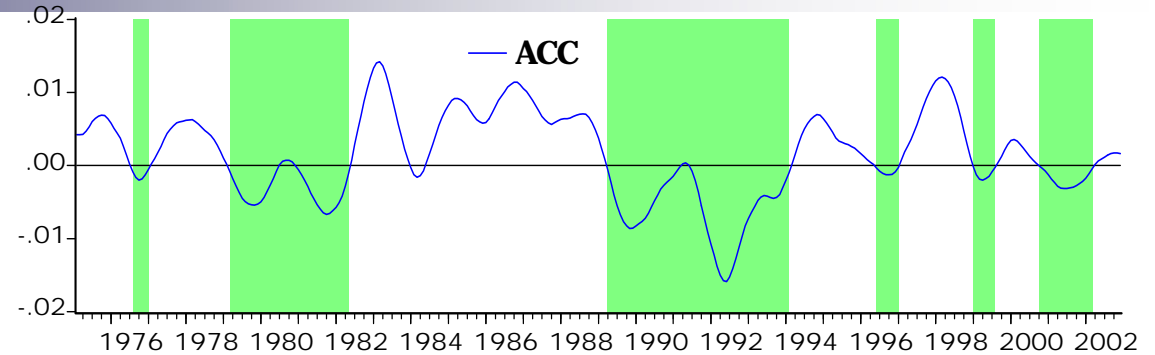
- Ejemplo extraído del artículo “*Forecasting traffic accidents using disaggregated data*” junto con A. García-Ferrer y P. Poncela, aceptado para su publicación en *International Journal of Forecasting*
- Datos de accidentes en carretera, Índice de Producción Industrial (IPI) y nuevas matriculaciones (NUVE)
- Ver relación entre los accidentes en carretera y la actividad económica
- Se espera que no sea una relación estática



- Caracterización de los puntos de cambio (García-Ferrer y Bujosa 2000)

- Parece haber cierta relación entre el fechado del ciclo de las variables económicas y la variable de accidentes

- Sombreado: períodos de recesión en las variables



# Modelos univariantes de las variables INPUT

- Se identifica un modelo IMA(1,1)xIMA(1,1)<sub>s=12</sub> para los logaritmos de las dos variables económicas

$$\nabla\nabla_{12} \ln( IPI ) = (1 - \underset{(.039)}{.7404} B)(1 - \underset{(.042)}{.6945} B^{12}) a_t$$

- La estimación nos asegura que los residuos son ruido blanco

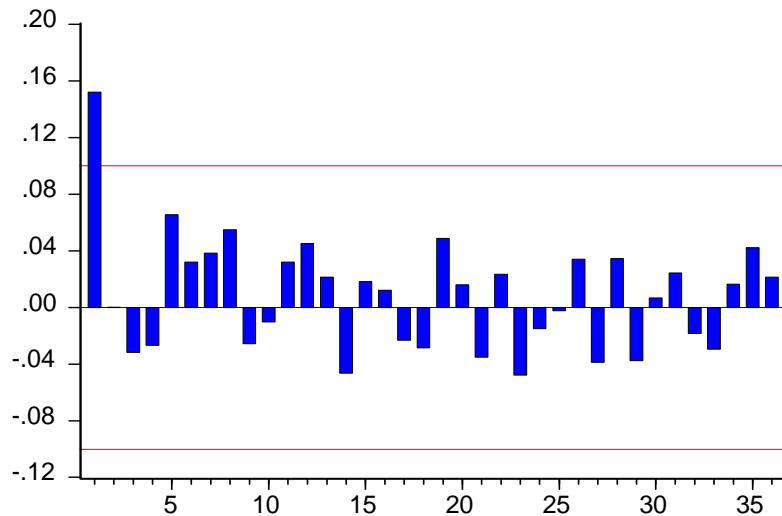
- Podemos utilizar estos dos modelos para realizar el preblanqueo de la variable de accidentes

$$\nabla\nabla_{12} \ln( NUVE ) = (1 - \underset{(.044)}{.6658} B)(1 - \underset{(.031)}{.8503} B^{12}) a_t$$

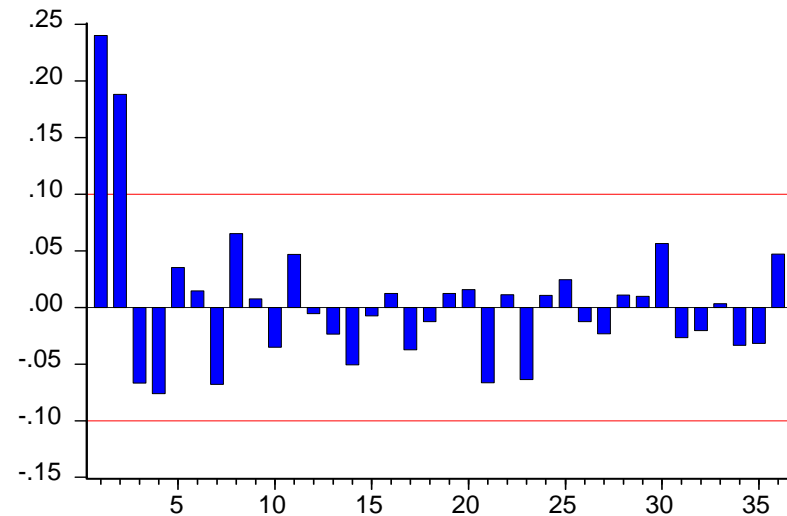
- Liu y Hanssens (1982): se puede utilizar este procedimiento si los dos inputs son independientes

- En este caso la correlación entre ambas variables es de 0.25 – se puede decir que no están correlacionadas

# *Funciones de correlación cruzada entre los ruidos blancos de los modelos de los inputs y el output preblanqueado*



**FCC entre los residuos del modelo de IPI y el output preblanqueado**



**FCC entre los residuos del modelo de NUVE y el output preblanqueado**

# Funciones de respuesta al impulso sugeridas por las FCC anteriores

- Para el input IPI, el modelo sugerido sería **Para IPI:**  $\omega_0 B$   
 $(b,s,r) = (1,0,0)$
- Para el input NUVE, el modelo sugerido sería **Para NUVE:**  $(\omega_0 + \omega_1 B)B$   
 $(b,s,r) = (1,1,0)$
- Para el modelo del ruido se identificó un  $MA(1) \times MA(1)_{s=12}$

# *Modelo de función de transferencia estimado*

$$\begin{aligned} \nabla\nabla_{12} \ln(ACC) = & -\underset{(.030)}{.100} \nabla\nabla_{12} JUN92 - \underset{(.031)}{.123} \nabla\nabla_{12} NOV93 \\ & + \underset{(.030)}{.096} \nabla\nabla_{12} APR95 + \underset{(.030)}{.062} \nabla\nabla_{12} MAR97 \\ & + \underset{(.060)}{.119} B \nabla\nabla_{12} IPI + \underset{(.019)}{(.066 + .042 B)} \underset{(.018)}{B} \nabla\nabla_{12} \ln(NUVE) \\ & + (1 - \underset{(.052)}{.454} B)(1 - \underset{(.042)}{.728} B^{12}) a_t \end{aligned}$$

*JUN92, NOV93, APR95 y MAR97 son variables ficticias para captar comportamientos atípicos detectados en los residuos del modelo. Todos son tipo AO, excepto JUN92 que es un cambio de nivel*

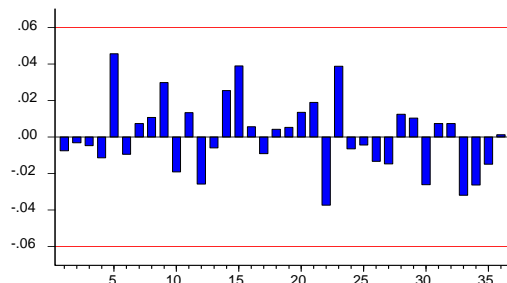


# Verificación del modelo de Función de Transferencia

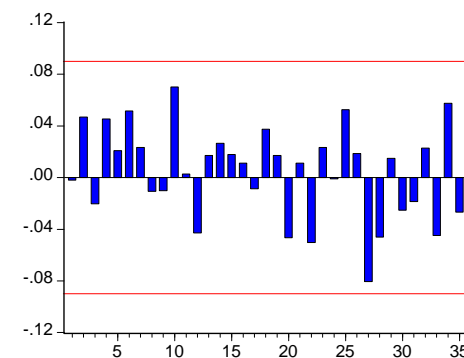
1. Verificación de que los residuos son ruido blanco

$$\text{LBQ}(12) = 14.5 \text{ y } \text{LBQ}(24) = 26.2$$

2. Función de correlación cruzada entre los residuos del modelo de función de transferencia y los residuos de los modelos de los inputs



**FCC entre residuos FT y residuos modelo IPI**



**FCC entre residuos FT y residuos modelo NUVE**



## Predicción con el modelo de Función de Transferencia

- En este caso los valores futuros de los INPUTS son conocidos: desfase temporal en la publicación de los datos estadísticos de los datos de accidentes y de las variables económicas
- Muy buenas predicciones con los modelos de FT en cuanto a RMSE, MAPE, APE y FGR.